

Лабораторный практикум

Постановка задачи

$$c \frac{\partial T}{\partial t} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \lambda(T) \frac{\partial T}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial \phi} \left(\lambda(t) \frac{\partial T}{\partial \phi} \right) - q(T(r, \phi))$$

Необходимо найти:

$$T(r, \phi)$$

Начальные условия:

$$r = R, \quad -\lambda \frac{\partial T}{\partial \lambda} = F_p(\phi, t)$$

$$r = R_1, \quad -\lambda \frac{\partial T}{\partial \lambda} = \alpha(T - T_{oc})$$

$$\phi = 0, \quad \frac{\partial T}{\partial \phi} = 0$$

$$\phi = \pi, \quad \frac{\partial T}{\partial \phi} = 0$$

$$t = 0, \quad T(r, \phi, 0) = T_{нач}(r, \phi) = T_o$$

Получение разностной схемы

Введём сетку:

$$\hat{T}_{i,j}, \hat{T}_{i+1,j}, \hat{T}_{i-1,j}, \hat{T}_{i,j+1}, \hat{T}_{i,j-1}$$

От координаты r нужно перейти к координате x для создания квазиравномерной сетки:

Переход к безразмерной величине:

$$z = \frac{r}{R_1}$$

$$z = 1 + \frac{1}{a} \operatorname{arctg}((x-1)y_m),$$

где

$$a = \frac{\frac{\pi}{2} - \delta}{1 - \frac{R}{R_1}}, \quad y_m = \operatorname{tg} \left(\frac{\pi}{2} - \delta \right), \quad x = 0, \dots, 1$$

$$\frac{\partial T}{\partial z} = \frac{\partial T}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial z}$$

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{y_m}{a(1 + (x-1)^2 y_m^2)} \quad \frac{\partial x}{\partial z} = \frac{a}{y_m} (1 + (x-1)^2 y_m^2)$$

$$\begin{aligned} & \int_t^{t+\tau} dt \int_{x_{i-1/2}}^{x_{i+1/2}} z \frac{dx}{\tilde{p}} \int_{\phi_{j-1/2}}^{\phi_{j+1/2}} z d\phi(\cdot) \\ & \int_{x_{i-1/2}}^{x_{i+1/2}} z \frac{dx}{\tilde{p}} \int_{\phi_{j-1/2}}^{\phi_{j+1/2}} z d\phi(\hat{c}(\hat{T} - T)) \approx \\ & \approx \frac{z_i^2}{\tilde{p}} h_x h_\phi \hat{c}_{ji} (\hat{y}_{ji} - y_{ji}); \quad y_{ji} \approx T(r_i, \phi_j) = T_{ji} \end{aligned}$$

И далее можно получить разностную схему. Её нужно проверять на аппроксимацию.
Невязка:

$$Au = f \rightarrow A_h y = \phi, \quad \psi = \phi - A_h u$$

Второе слагаемое:

$$\hat{F}_{rj,i+1/2} = \frac{\hat{\lambda}_{j,i+1/2}}{R_1} \cdot \frac{\hat{y}_{ji} - \hat{y}_{j,i+1}}{h_r} \tilde{p}_i$$

$$\hat{F}_{rj,i-1/2} = \frac{\hat{\lambda}_{j,i-1/2}}{R_1} \cdot \frac{\hat{y}_{j,i-1} - \hat{y}_{j,i}}{h_x} \tilde{p}_i$$

$$\hat{y} = \hat{y}(t + \tau)$$

Локально-одномерный метод

$$A_i y_{j,i+1} - B_i y_{j,i} + C_{j,i+1} = -F_j \quad (1)$$

$$a_j y_{j-1,i} - b_j y_{j,i} + c_j y_{j+1,i} = -f_i \quad (2)$$

Решается *методом прогонки*, перебирая значения по j для (1) и для i — уравнение (2).